

Hesaplamaya Dayalı Geometri

1. Giriş

Bir araştırma dalı olarak ortaya çıkışına diğer kuramsal alanlara nispeten yeni denilebilecek hesaplamaya dayalı geometri, günümüz dünyasında pek çok uygulama alanı bulmuştur. Kabaca k boyutlu bir uzaya geçen her türlü problem, hesaplanabilir geometrinin kapsamında denilebilir. Örneğin, bir harita üzerinde iki nokta arasındaki en kısa (ve doğal olarak engellerin içinden geçmeyen) yolu bulmak bu alanda sayılabilenek problemlerden bir tanesidir.

Geometrik çözümler, esnek yapıları dolayısıyla birbirinden bağımsız muhtelif alanlarda kullanılabilir. Bu uygulama alanları arasında en göze çarpanları şunlardır:

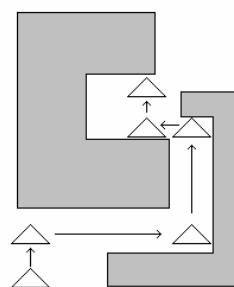
- Bilgisayar grafikleri,
- Katı modelleme,
- Bilgisayar destekli tasarım/üretim (CAD/CAM),
- Robot bilimi,
- Görüntü işleme ve tanıma, ve
- Çok büyük ölçekli bütünsel devre (VLSI) tasarımları.

Mesela, 2-boyutlu bilgisayar grafiklerinde genel sorunlar kullanılan yapıların (çizgi, üçgen, vb...) birbirleriyle kesişimlerinin bulunması, verilen bir alan içinde kalan yapıların bulunması sayılabilir.

Bir üst boyuta, yani 3. boyuta çıktılarımızda karşımıza verilen bir sahnede görünmeyen yüzeylerin ayıklanması, nesneler üzerine düşen gölgelerin hesaplanması ve hareketli nesneler arasındaki çarpışmaların bulunması gibi meseleler çıkar.

Katı modellemeden kasıt, kesişim, birleşim ve karışım gibi işlemler kullanarak ilkel yapılardan (küp, küre gibi) daha detaylı yapılar kurmak olup, bu noktada da nesneler arasındaki kesişimlerin bulunumu gibi yerlerde hesaplanabilir geometri çözüm rolünü üstlenir.

Bir başka örnek olarak robot bilimiini ele alalım. Bir robotun engeller arasından yolunu bulup hedefine varması (hareket plânlaşması) ya da endüstriyel bir robot kolunun belli kısıtlamalar içinde verilen görevi yapması için yine bu alanda geliştirilmiş algoritmalar kullanılmaktadır.



Çok büyük ölçekli bütünsel devre tasarımlıdaysa sayıları yüzbinler, hatta milyonlarla ifade edilebilecek

devre bloklarını bir düzleme, hiçbiri bir diğerinin üzerine gelmeyecek şekilde yerleştirmek yine çözümünü bu alanda bulmuş bir sorundur.

Hesaplanabilir geometride karşımıza çıkan en önemli problemler şunlardır:

- Geometrik arama
 - Çokgen içermesi
 - Nokta konumu
 - Menzil tarama
- İçbükey çeper oluşturma (Convex hull)
- Nesnelerarası yakınlık bulma
- Üçgenlere ayırma
- Kesişim bulma

2. Geometrik Arama

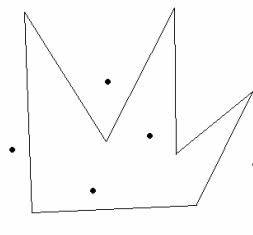
Büçimsel olarak geometrik aramayı, verilen geometrik nesneler kümesi içinden, herhangi bir soru nesnesine bir ilişkiye bağlanmış olan alt kümeyi bulmak olarak tarif edebiliriz.

Örneğin, verilen çokgenden ve nokta kümesinden yola çıkararak, hangi noktaların bu çokgen içinde bulunduğu bulmak geometrik aramaya girer. Burada noktalar geometrik nesneler kümesini, çokgen soru nesnesini, çokgenin içinde olmakla ilişkili temsil eder. Bu örnekteki problem çokgen içermesidir.

Bu problemleri çözmek için iki farklı yaklaşım vardır:

- **Tek soru:** Aranacak olan kümeyin tek elemandanoluştugu arama çeşididir. Kullan ve at şeklinde bir yaklaşımla, çok fazla ön işlem yapmadan, soruyu bu tek nesneye göre hızlandırmak amaçtır. Ayrıca hafıza gereksinimi olarak en makul çözümdür. Ancak birden fazla soru yapılmak istendiğinde çok hantal kalır.
- **Yinelemeli soru:** Birden fazla eleman üzerinde soru yapılacaksa, soru nesnesinde ve aranacak elemanlarda belirli ön işlemler yapılarak toplam zaman karmaşıklığı düşürülebilir. Ancak bu da hafıza karmaşıklığını (genellikle) arttırr.

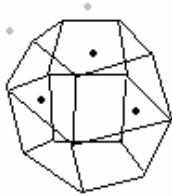
2.1 Çokgen İçermesi



Şekil-2. Noktaların çokgenin içinde ya da dışında oluşuna göre sınıflandırılması

Bu problem tipinde amaç, verilen bir çokgen için, hangi noktaların bu çokgenin içine düştüğü, hangilerinin dışına kaldığını ya da sayısını bulmaktır.

Özellikle tek soruya yinelemeli soru arasında zamansal olarak belirgin bir fark vardır. Aynı zamanda çokgenin basit mi yoksa karmaşık mı (kendi kendini kesip kesmemesi), içbükey ya da dışbükey olmasına göre değişik algoritmalar vardır.

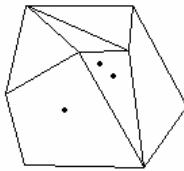


Şekil-3. Çok yüzlü içinde geometrik arama

Noktaların aranacağı yapı illâki çokgen olmak zorunda değildir, Şekil 3'te de görüldüğü üzere çokyüzlü de olabilir.

2.2 Nokta Konumu

Burada amaç, sorgu noktalarının verilen bir haritanın hangi yüzlerine düştüğünü bulunmasıdır. Genellikle harita, düzlemsel doğru çizgesidir (PSLG – planar straight line graph).



Şekil-4. Noktaların, çizgede hangi yüzlerde olduğunu saptanması

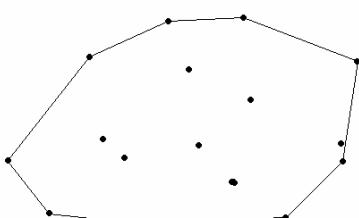
Burada da tek atımlık sorgu ve yinelemeli sorgu arasında zaman ve yer yönünden değişik karmaşıklıklara sahip algoritmalar vardır.

2.3 Menzil Tarama

Bazı durumlarda, çokgen içermesi probleminin biraz daha kısıtlı bir şekli karşısına gelebilir. Örneğin, sorgulama nesnesi her zaman bir dikdörtgen olabilir. Elbette dikdörtgenin özelliklerini dikkate alarak daha iyi, daha hızlı algoritmalar bulmak mümkündür.

3. İçbükey Çeper Oluşturma

Verilen bir nokta kümesindeki tüm noktaları kapsayan içbükey çokgene/çokyüzlüye çeper denir. Burada amaç bu nokta kümesini kapsayan ve en küçük alana/hacme sahip çeperi bulmaktır.



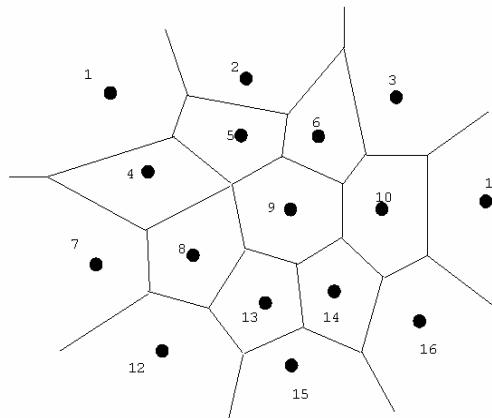
Şekil-5. Verilen bir nokta kümesi için içbükey çepen

4. Nesnelerarası yakınlık bulma (proximity)

Yakınlıktan kastın, herhangi bir uzaklık ölçüsü olabileceği bu problemdede, genellikle Öklid uzaklığı ya da L-metrik uzaklığı kullanılır. İlk akla gelen problem verilen bir nokta kümesinde birbirine en yakın noktaları bulmaktır.

Bu sınıfı ait en ünlü yapı ise Voronoi çizeneğidir. Pek çok yerde uygulama alanı bulmuş olan Voronoi çizeneği, genel olarak tüm noktaların kendilerine yakınlık alanlarının bulunmasıyla ilgilidir. Bu nedenle Voronoi çizeneğinin nesneler arası yakınlık ile ilgili tüm bilgiyi içermektedir.

Şekil 6'da örnek bir Voronoi çizeneği verilmiştir. Bu şeviden de görülebileceği gibi, mesela 1. noktaya ayrılmış bölgedeki bütün noktaların, Öklid uzaklığına göre, nokta kümesi içinden en yakın komşuları 1. noktadır.



Şekil-6. Voronoi çizeneği

Eğer yukarıdaki noktaları baz istasyonları olarak kabul edersek, baz istasyonlarının etki alanlarını (hangi alanda cep telefonu hangi istasyona bağlı) gösteren bir harita elde etmiş oluruz.

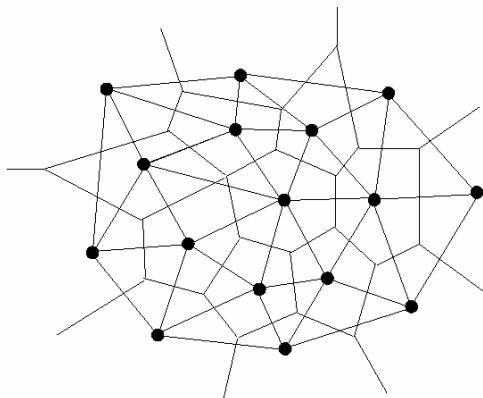
Ya da noktaları şehirdeki hastaneler olarak alırsak, bir noktaya en yakın hastahanenin nerede ve ne kadar uzakta olduğu bu haritaya bakarak kolaylıkla söylenebilir.

5. Üçgenlere ayırma

Burada amaç, verilen noktaları köşeleri olarak kabul eden ve tüm nokta kümesini kapsayan üçgenler bulmaktır.

Mesela, bir kara parçasının yudu aracılığıyla çeşitli noktalardaki yükseklikleri bulunduktan sonra, bu veriyi kullanarak sanal arazi benzeşimi yapmak için, bu noktaları bağlayan üçgenleri bulmak gereklidir.

Üçgenlere ayırma deyince ilk akla gelen Delaunay üçgenlemesi (Delaunay Triangulation)'dır. Bu yöntem, tüm üçgenler içindeki en küçük açının en büyük olduğu üçgenlemeyi bulur. Diğer bir deyişle, elde edilen üçgenler eskenara yakın üçgenlerdir. Voronoi çizeneğinin eşleniği olup, bir Voronoi çizeneğinden yola çıkarak Delaunay üçgenlemesine doğrusal zamanda erişilebilir.



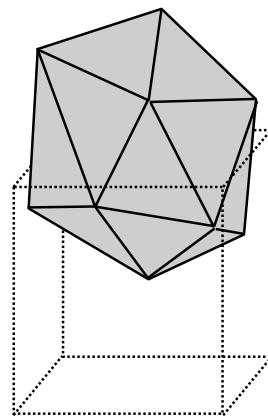
Şekil-7. Delaunay üçgenlemesi

6. Kesişim Bulma

Son olarak ele alınacak problem kümesi, kesişim bulmaya dayalı olanlar olacaktır. Bu algoritmalar, bilgisayar grafiklerinde üçgenlerin görünen kısımlarının çıkartılmasında, çok büyük ölçekli devre tasarımda üstüste gelen parçaların bulunmasında, çizge görselleştirilmesinde kullanılmaktadır.

Çok büyük ölçekli devre tasarımda, devre daha küçük bileşenlere ayrılrı ve en sonuna bunlar bir düzleme üzerinde yerleştirilir. Ancak bu yerleştirme işlemi esnasında, herhangi iki bileşen arasında istenmeyen kesişimler ya da üstüste gelmeler olabilir. Bunlardan kaçınmak için de olası yerleştirme plânlarında kesişim bulma algoritmaları kullanılır.

Bir başka kesişim bulma işide, katı modellemede karşımıza çıkar. Burada amaç verilen (genellikle 3-boyutlu) nesneler arasında kümeye işlemlerini kullanarak (kesişim, bileşim, çıkartma gibi) yeni nesneler elde etmektedir.



Şekil-8. İki çokyüzlünün kesimi

7. Özeti

Hesaplamaya dayalı geometri, son yıllarda adından sıkça söz ettiren bir dal haline gelmiş, bilgisayar grafiklerinden çok büyük ölçekli devre tasarıma kadar pek çok alanda kullanım bulmuştur. Problem tipleri genellikle uzayda verilen nesneler arasında belirli bir ilişkiye sahip olanları bulmaya (örneğin, en yakın uzaklığa sahip olanları) ya da verilen nesneler üzerinden başka bir yapı elde etmeye (Voronoi çizeneği gibi) yönelikir.

Kullanılan algoritmaların yapısı ve hızı da, amaca göre çok büyük değişiklikler arz edebilir. Örneğin, sadece bir noktanın çokgen içinde olup olmadığını bakılacaksa, tüm kenarlarını sınamak en verimli yöntemken, birden fazla nokta varsa, çokgeni özel işlemlerden geçirip sorgu süresini oldukça azaltmak mümkündür.

Hesaplamaya dayalı geometride en çok kullanılan yapılar Voronoi çizeneği ve Delaunay üçgenlemesidir. Yapay zekâdan günlük hayatın pek çok sorunun çözümünde büyük rol oynarlar.

KAYNAKLAR

- [1] M. de Berg, M. van Kreveld, M. Overmars, O. Schwarzkopf, *Computational Geometry: Algorithms and Applications*, Springer-Verlag, Revised Second Edition, 2000.
- [2] F.P. Preparata and M.I. Shamos, *Computational Geometry: An Introduction*, Springer-Verlag, 1985.

Uğur Gündükbay, Ali Kemal Sinop

[Bilkent Üniversitesi, Ankara]